

LM-PM SERIES
Linear Motion Technology

LM-PM 馬達規格

馬達規格	LM-PM2			LM-PM4			LM-PM6		
	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3
馬達性能 ⁽¹⁾									
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	37.0			74.0			102.1		
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	26.6			53.3			71.0		
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	9.2			18.5			25.5		
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	6.7			13.3			17.8		
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	230.0			460.0			584.0		
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	14.4			28.8			36.5		
機械特性									
動子長度(mm)	40			70			100		
動子重量(kg) ⁽²⁾	0.04			0.07			0.10		
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	2.0			2.0			2.0		
磁極距(mm)	15			15			15		
電氣特性 ⁽⁴⁾									
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	2.5	5	10	2.5	5	10	2.3	4.6	9.2
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.8	3.6	7.2	1.8	3.6	7.2	1.6	3.2	6.4
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	10	20	40	10	20	40	9.2	18.4	36.8
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	7.2	14.4	28.8	7.2	14.4	28.8	6.4	12.8	25.6
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	3.7	1.8	0.9	7.4	3.7	1.8	11.1	5.5	2.8
反電動勢常數(V _{pk(l)}} /m/s) ⁽²⁾	4.3	2.2	1.1	8.6	4.3	2.2	12.9	6.5	3.2
電阻(Ω) ⁽²⁾	2.3	0.6	0.1	4.6	1.2	0.3	6.9	1.7	0.4
電感(mH) ⁽²⁾	0.09	0.02	0.01	0.18	0.04	0.01	0.3	0.07	0.02
時間常數(ms) ⁽²⁾	0.04	0.04	0.04	0.04	0.04	0.04	0.04	0.04	0.04
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	4.6			2.3			1.8		
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	8.8			4.4			3.8		
散熱板尺寸(mm)	300x200x12			300x200x12			300x200x12		
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	2.4			3.4			4.2		
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)		
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)		

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓至溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

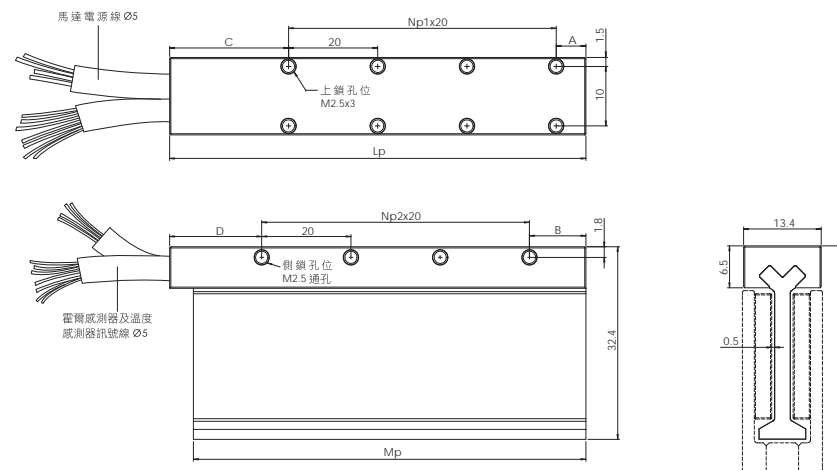
LM-PM 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PM2	1	1	40	35	3	6.5	17	13.5
LM-PM4	2	2	70	65	13	16.5	17	13.5
LM-PM6	4	4	100	95	3	6.5	17	13.5

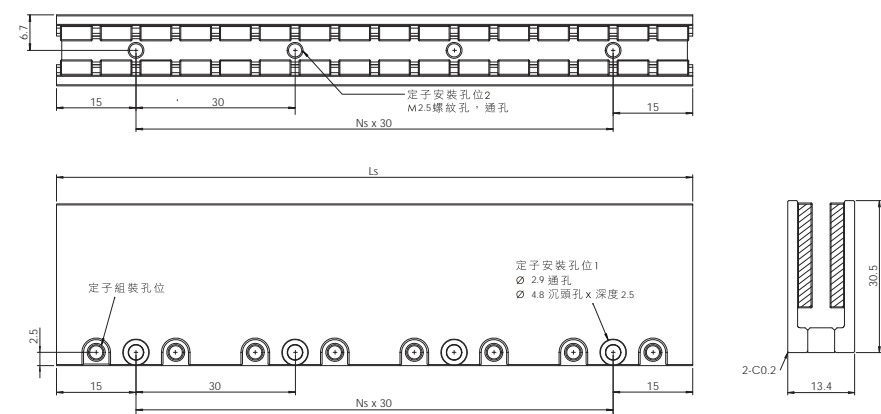
LM-SM 定子

	Ns	Ls
LM-SM0	3	120
LM-SM1	9	300
LM-SM2	15	480

LM-PM 動子

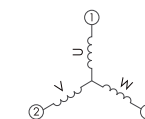


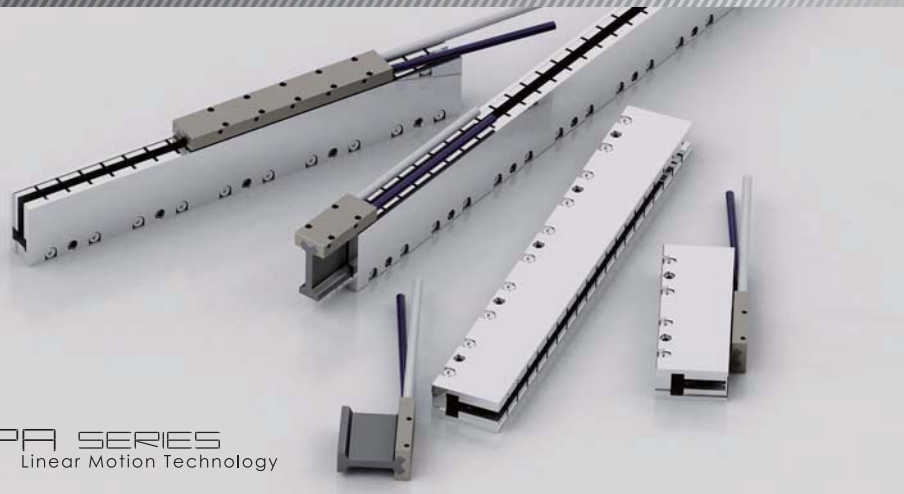
LM-SM 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度 400mm)

馬達電源線對照表			電機感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	0.25mm ²	粉紅	Hall A 訊號 (U相)	0.14 mm ²	紫/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	0.25mm ²	黃	Hall B 訊號 (V相)	0.14 mm ²			
棕	W相	0.25mm ²	綠	Hall C 訊號 (W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	0.25mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			





LM-PA SERIES
Linear Motion Technology

LM-PA 馬達規格

馬達規格	LM-PA1		LM-PA2		LM-PA3		LM-PA4			LM-PA5	
線圈代號	W1		W1	W2	W1	W2	W1	W2	W3	W1	W2
馬達性能 ⁽⁴⁾											
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	47.7	90.4	128.1	160.7	200.9						
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	30.1	60.3	90.4	110.5	138.1						
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	11.9	22.6	32	40.2	50.2						
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	7.5	15.1	22.6	27.6	34.5						
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	421.6	756.9	1012.7	1196.9	1495						
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	26.4	47.3	63.3	74.8	93.4						
機械特性											
動子長度(mm)	50	80	110	140	170						
動子重量(kg) ⁽²⁾	0.08	0.12	0.16	0.20	0.24						
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	4.4	4.4	4.4	4.4	4.4						
磁極距(mm)	30	30	30	30	30						
電氣特性 ⁽⁴⁾											
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	1.9	1.8	3.6	1.7	3.4	1.6	3.2	6.4	1.6	3.2	
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.2	1.2	2.4	1.2	2.4	1.1	2.2	4.4	1.1	2.2	
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	7.6	7.2	14.4	6.8	13.6	6.4	12.8	25.6	6.4	12.8	
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	4.8	4.8	9.6	4.8	9.6	4.4	8.8	17.6	4.4	8.8	
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	6.3	12.6	6.3	18.8	9.4	25.1	12.6	6.3	31.4	15.7	
反電動勢常數(V _{pk(l)} / m/s) ⁽²⁾	7.3	14.6	7.3	21.9	11	29.2	14.6	7.3	36.5	18.3	
電阻(Ohms) ⁽²⁾	7.3	14.6	3.7	21.9	5.5	29.2	7.3	1.8	36.5	9.1	
電感(mH) ⁽²⁾	1.25	2.5	0.63	3.75	0.94	5	1.25	0.13	6.25	1.56	
時間常數(ms) ⁽²⁾	0.17	0.17	0.17	0.17	0.17	0.17	0.17	0.17	0.17	0.17	
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	2.7	1.6	1.3	1	0.7						
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	6.8	3.9	2.7	2.2	1.7						
散熱板尺寸(mm)	250x250x25	250x250x25	250x250x25	250x250x25	250x250x25						
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	2.3	3.3	4.0	4.6	5.2						
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)	≥ 5KV(AC)	≥ 5KV(AC)	≥ 5KV(AC)	≥ 5KV(AC)						
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)	≥ 1KV(DC)	≥ 1KV(DC)	≥ 1KV(DC)	≥ 1KV(DC)						

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

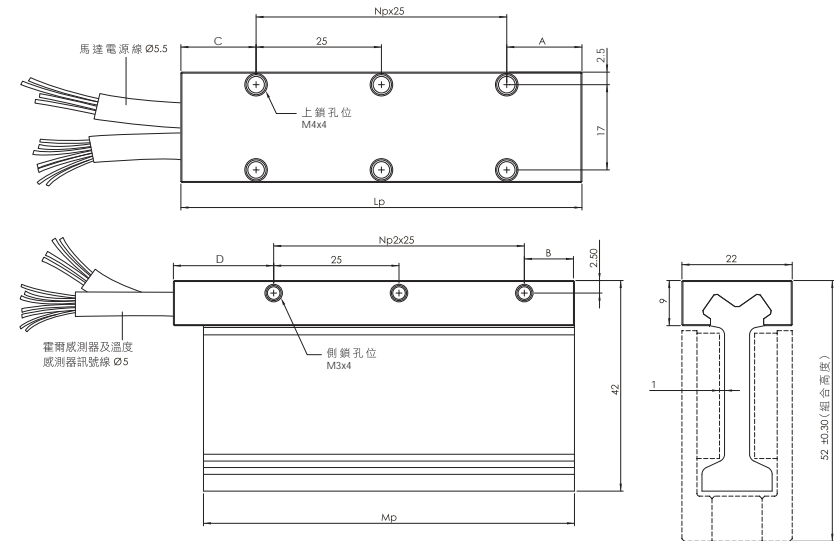
LM-PA 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PA1	1	1	50	44	10	5	15	20
LM-PA2	2	2	80	74	15	10	15	20
LM-PA3	3	3	110	104	20	15	15	20
LM-PA4	4	4	140	134	25	20	15	20
LM-PA5	6	5	170	164	5	25	15	20

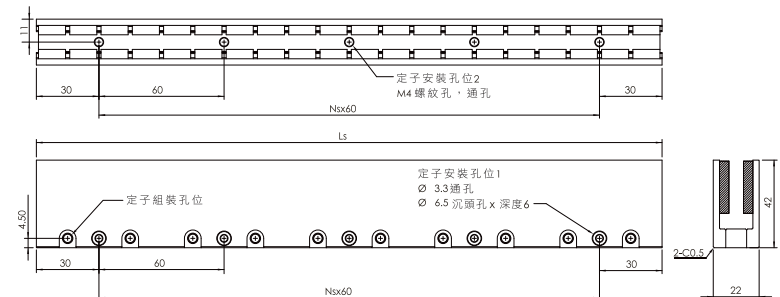
LM-SA 定子

	Ns	Ls
LM-SA0	1	120
LM-SA1	4	300
LM-SA2	7	480

LM-PA 動子

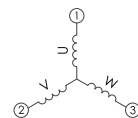


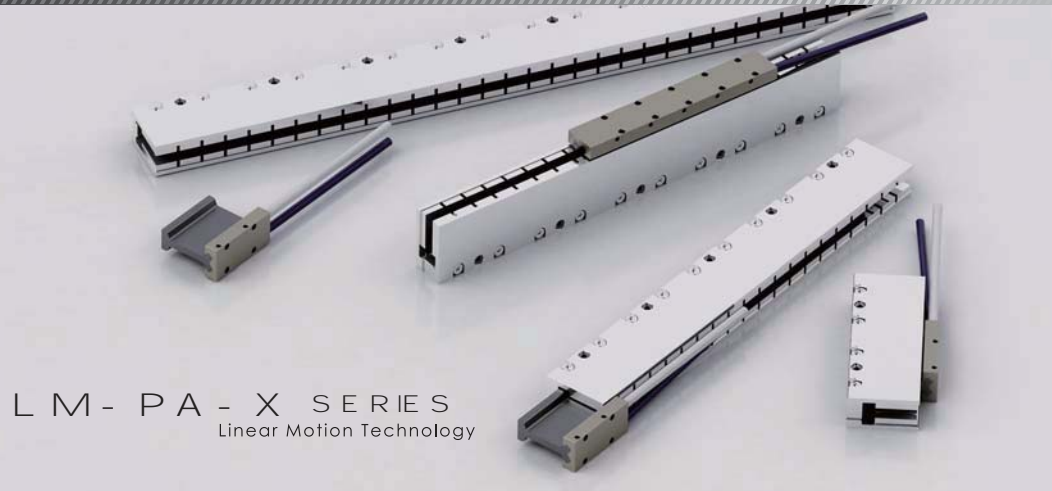
LM-SA 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度 400mm)

馬達電纜線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	0.25mm ²	粉紅	Hall A 訊號(U相)	0.14 mm ²	棕/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	0.25mm ²	黃	Hall B 訊號(V相)	0.14 mm ²			
棕	W相	0.25mm ²	綠	Hall C 訊號(W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	0.25mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			





LM-PA-X SERIES

Linear Motion Technology

LM-PA-X 馬達規格

馬達規格	LM-PA-X1		LM-PA-X2		LM-PA-X3		LM-PA-X4			LM-PA-X5	
	W1	W2	W1	W2	W1	W2	W1	W2	W3	W1	W2
馬達性能 ⁽⁴⁾											
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	65.4	123.8	175.4	220.2	258						
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	44.7	82.6	113.5	151.4	189.2						
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	16.3	31	43.9	55	64.5						
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	11.2	20.6	28.4	37.8	47.3						
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	491	881.3	1179.1	1392.6	1537.2						
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	30.7	55.1	73.7	87	96.1						
機械特性											
動子長度(mm)	50	80	110	140	170						
動子重量(kg) ⁽²⁾	0.08	0.13	0.18	0.23	0.28						
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	4.4	4.4	4.4	4.4	4.4						
磁極距(mm)	30	30	30	30	30						
電氣特性 ⁽⁴⁾											
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	1.9	1.8	3.6	1.7	3.4	1.6	3.2	6.4	1.5	3	
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.3	1.2	2.4	1.1	2.2	1.1	2.2	4.4	1.1	2.2	
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	7.6	7.2	14.4	6.8	13.6	6.4	12.8	25.6	6	12	
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	5.2	4.8	9.6	4.4	8.8	4.4	8.8	17.6	4.4	8.8	
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	8.6	17.2	8.6	25.8	12.9	34.4	17.2	8.6	43	21.5	
反電動勢常數(V _{pk(l)} /m/s) ⁽²⁾	10	20	10	30	15	40	20	10	50	25	
電阻(Ohms) ⁽²⁾	8.5	17	4.3	25.5	6.4	34	8.5	2.1	42.7	10.7	
電感(mH) ⁽²⁾	1.65	3.3	0.83	4.95	1.24	6.6	1.65	0.41	8.27	2.07	
時間常數(ms) ⁽²⁾	0.19	0.19	0.19	0.19	0.19	0.19	0.19	0.19	0.19	0.19	
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	2.5	1.5		1.1			0.9			0.7	
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	4.9	3.5		2.7			2			1.6	
散熱板尺寸(mm)	250x250x25	250x250x25	250x250x25	250x250x25	250x250x25						
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	2.9	4.2		5.1			5.9			6.6	
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)	≥ 5KV(AC)		≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)	
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)	≥ 1KV(DC)		≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)	

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

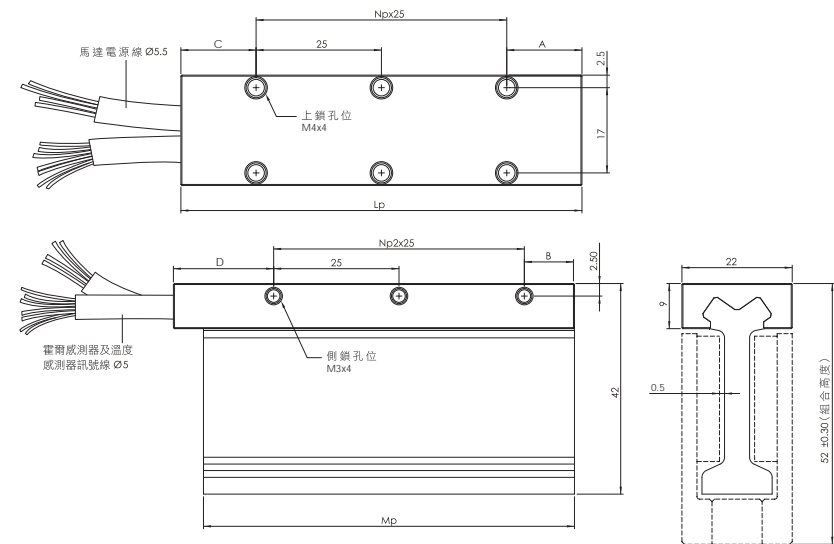
LM-PA-X 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PA-X1	1	1	50	44	10	5	15	20
LM-PA-X2	2	2	80	74	15	10	15	20
LM-PA-X3	3	3	110	104	20	15	15	20
LM-PA-X4	4	4	140	134	25	20	15	20
LM-PA-X5	6	5	170	164	5	25	15	20

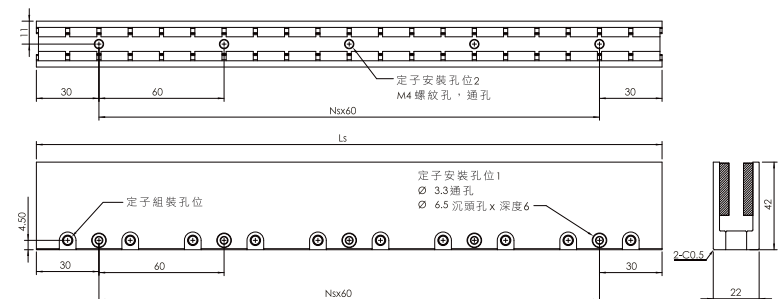
LM-SA-X 定子

	Ns	Ls
LM-SA-X0	1	120
LM-SA-X1	4	300
LM-SA-X2	7	480

LM-PA-X 動子

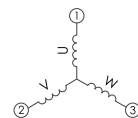


LM-SA-X 定子

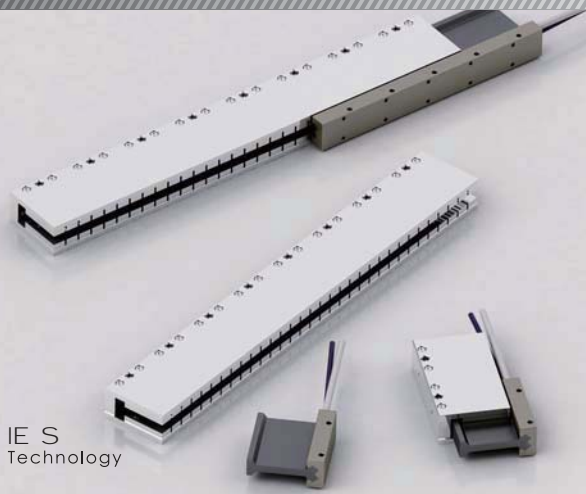


外部電纜線 (電纜線標準長度400mm)

馬達電纜線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	0.25mm ²	粉紅	Hall A 訊號(U相)	0.14 mm ²	棕/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	0.25mm ²	黃	Hall B 訊號(V相)	0.14 mm ²			
棕	W相	0.25mm ²	綠	Hall C 訊號(W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	0.25mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			



LM-PB SERIES
Linear Motion Technology



LM-PB 馬達規格

馬達規格	LM-PB2		LM-PB3		LM-PB4			LM-PB5		LM-PB6		LM-PB8			
	W1	W2	W1	W2	W1	W2	W3	W1	W2	W1	W2	W1	W2	W3	W4
馬達性能 ⁽¹⁾															
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	180.3	270.4	360.5	428.1	513.7	648.9									
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	118.3	166.4	207.1	240.4	288.4	468.5									
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	45.1	67.6	90.1	107	128.4	162.2									
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	29.6	41.6	51.8	60.1	72.1	117.1									
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	960	1440	1920	2166	2599.2	3110.4									
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	60	90	120	135.4	162.5	194.4									
機械特性															
動子長度(mm)	80	110	140	170	200	260									
動子重量(kg) ⁽²⁾	0.31	0.43	0.54	0.66	0.78	0.9									
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	11.8	11.8	11.8	11.8	11.8	11.8									
磁極距(mm)	30	30	30	30	30	30									
電氣特性 ⁽⁴⁾															
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	2	4	2	4	2	4	8	1.9	3.8	1.9	3.8	1.8	3.6	7.2	14.4
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.6	3.2	1.5	3	1.4	2.8	5.6	1.3	2.6	1.3	2.6	1.3	2.6	5.2	10.4
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	8	16	8	16	8	16	32	7.6	15.2	7.6	15.2	7.2	14.4	28.8	57.6
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	6.4	12.8	6	12	5.6	11.2	22.4	5.2	10.4	5.2	10.4	5.2	10.4	20.8	41.6
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	22.5	11.3	33.8	16.9	45.1	22.5	11.3	56.3	28.2	67.6	33.8	90.1	45.1	22.5	11.3
反電動勢常數(V _{pk(l)} /m/s) ⁽²⁾	26.2	13.1	39.3	19.7	52.4	26.2	13.1	65.5	32.8	78.6	39.3	104.8	52.4	26.2	13.1
電阻(Ohms) ⁽²⁾	15	3.8	22.5	5.6	30	7.5	1.9	37.5	9.4	45	11.3	60	15	3.8	0.9
電感(mH) ⁽²⁾	3.5	0.88	5.25	1.31	7	1.75	0.44	8.75	2.19	10.5	2.63	14	3.5	0.88	0.22
時間常數(ms) ⁽²⁾	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23	0.23
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1.3	0.9													
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	2.1	1.7													
散熱板尺寸(mm)	250x250x25		250x250x25		250x250x25			250x250x25		250x250x25		250x250x25			
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	5.8		7.1		8.2			9.2		10.1		11.6			
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥5KV(AC)		≥5KV(AC)		≥5KV(AC)			≥5KV(AC)		≥5KV(AC)		≥5KV(AC)			
絕緣強度 ⁽²⁾	≥1KV(DC)		≥1KV(DC)		≥1KV(DC)			≥1KV(DC)		≥1KV(DC)		≥1KV(DC)			

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

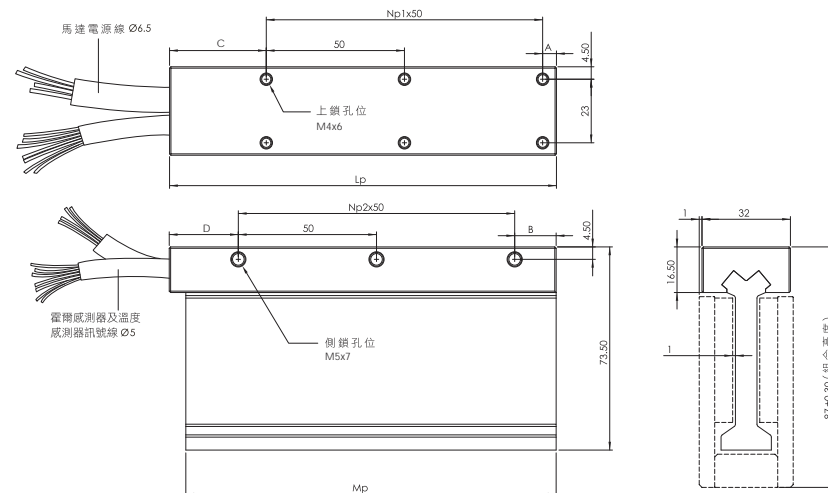
LM-PB 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PB2	1	1	80	74	5	10	25	20
LM-PB3	1	1	110	104	25	35	35	25
LM-PB4	2	2	140	134	5	15	35	25
LM-PB5	2	2	170	164	35	45	35	25
LM-PB6	3	3	200	194	15	25	35	25
LM-PB8	4	4	260	254	25	35	35	25

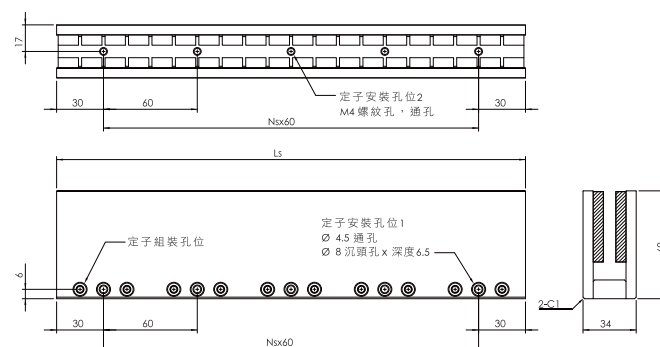
LM-SB 定子

	Ns	Ls
LM-SB0	1	120
LM-SB1	4	300
LM-SB2	7	480

LM-PB 動子

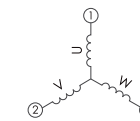


LM-SB 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度400mm)

馬達電源線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	0.5 mm ²	粉紅	Hall A 訊號(U相)	0.14 mm ²	棕/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	0.5 mm ²	黃	Hall B 訊號(V相)	0.14 mm ²			
棕	W相	0.5 mm ²	綠	Hall C 訊號(W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	0.5 mm ²	灰	Hall IC + SV	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			





LM-PB-X SERIES

Linear Motion Technology

LM-PB-X 馬達規格

馬達規格	LM-PB-X2		LM-PB-X3		LM-PB-X4			LM-PB-X5		LM-PB-X6		LM-PB-X8			
	W1	W2	W1	W2	W1	W2	W3	W1	W2	W1	W2	W1	W2	W3	W4
馬達性能 ⁽¹⁾															
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	227		340.6		431.4			539.2		613					771.9
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	170.3		238.4		295.2			368.9		442.7					590.3
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	56.8		85.1		107.8			134.8		153.3					193
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	42.6		59.6		73.8			92.2		110.7					147.6
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1056		1584		1906.1			2382.6		2566.1					3051.8
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	66		99		119.1			148.9		160.4					190.7
機械特性															
動子長度(mm)	80		110		140			170		200					260
動子重量(kg) ⁽²⁾	0.33		0.44		0.55			0.72		0.9					1.09
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	12.2		12.2		12.2			12.2		12.2					12.2
磁極距(mm)	30		30		30			30		30					30
電氣特性 ⁽⁴⁾															
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	2	4	2	4	1.9	3.8	7.6	1.9	3.8	1.8	3.6	1.7	3.4	6.8	13.6
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.5	3	1.4	2.8	1.3	2.6	5.2	1.3	2.6	1.3	2.6	1.3	2.6	5.2	10.4
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	8	16	8	16	7.6	15.2	30.4	7.6	15.2	7.2	14.4	6.8	13.6	27.7	54.4
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	6	12	5.6	11.2	5.2	10.4	20.8	5.2	10.4	5.2	10.4	5.2	10.4	20.8	41.6
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	28.4	14.2	42.6	21.3	56.8	28.4	14.2	71	35.5	85.1	42.6	113.5	56.8	28.4	14.2
反電動勢常數(V _{pk(l)} /m/s) ⁽²⁾	33	16.5	49.5	24.8	66	33	16.5	82.5	41.3	99	49.5	132	66	33	16.5
電阻(Ohms) ⁽²⁾	16.5	4.1	24.8	6.2	33	8.3	2.1	41.3	10.3	49.5	12.4	66	16.5	4.1	1
電感(mH) ⁽²⁾	5.74	1.44	8.61	2.15	11.48	2.87	0.72	14.35	3.59	17.22	4.31	22.96	5.74	1.44	0.36
時間常數(ms) ⁽²⁾	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35	0.35
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1.1		0.8		0.7			0.6		0.5					0.4
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	1.9		1.6		1.4			1.2		1					0.7
散熱板尺寸(mm)	250x250x25		250x250x25		250x250x25			250x250x25		250x250x25					250x250x25
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	7		8.6		9.9			11		12.1					14
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)		≥ 5KV(AC)		≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)		≥ 5KV(AC)					≥ 5KV(AC)
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)		≥ 1KV(DC)		≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)		≥ 1KV(DC)					≥ 1KV(DC)

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

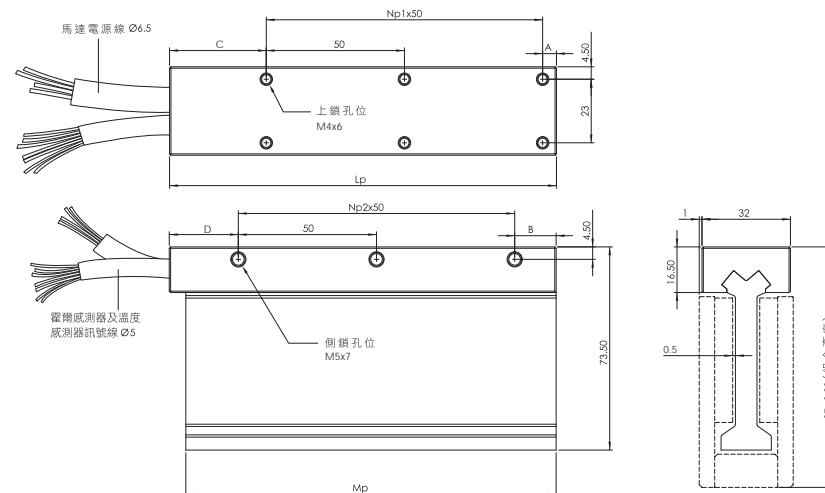
LM-PB-X 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PB-X2	1	1	80	74	5	10	25	20
LM-PB-X3	1	1	110	104	25	35	35	25
LM-PB-X4	2	2	140	134	5	15	35	25
LM-PB-X5	2	2	170	164	35	45	35	25
LM-PB-X6	3	3	200	194	15	25	35	25
LM-PB-X8	4	4	260	254	25	35	35	25

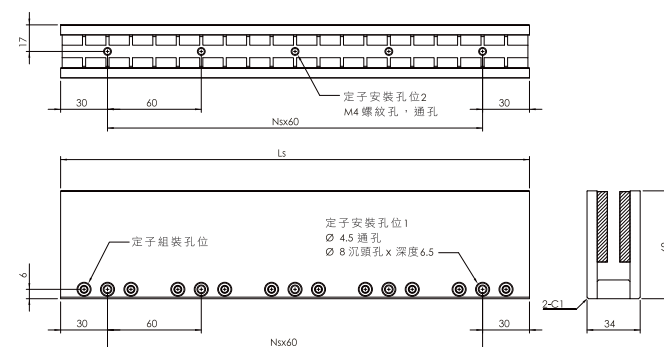
LM-SB-X 定子

	Ns	Ls
LM-SB-X0	1	120
LM-SB-X1	4	300
LM-SB-X2	7	480

LM-PB-X 動子

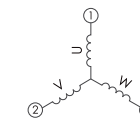


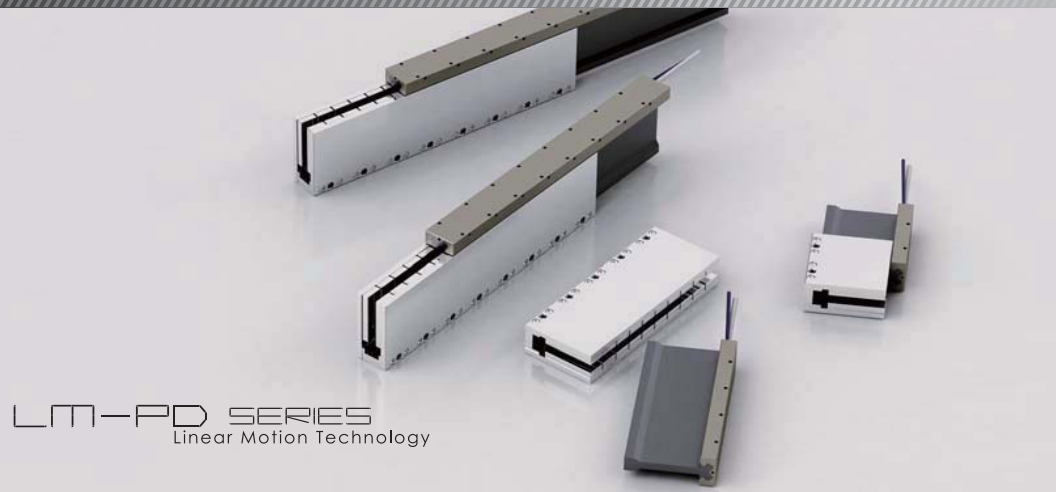
LM-SB-X 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度400mm)

馬達電纜線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電纜色碼	功能	線徑	電纜顏色	功能	線徑	電纜顏色	功能	線徑
白	U相	0.5 mm ²	粉紅	Hall A 訊號(U相)	0.14 mm ²	綠/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	0.5 mm ²	黃	Hall B 訊號(V相)	0.14 mm ²			
棕	W相	0.5 mm ²	綠	Hall C 訊號(W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	0.5 mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			





LM-PD SERIES
Linear Motion Technology

LM-PD 馬達規格

馬達規格	LM-PD2		LM-PD4			LM-PD6			LM-PD8			LM-PD10		
	W1	W2	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3
馬達性能 ⁽¹⁾														
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	908.7		1642.7			2464			3075.6			3844.5		
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	699		1258.2			1887.3			2376.6			2796		
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	227.2		410.7			616			768.9			961.1		
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	174.8		314.6			471.8			594.2			699		
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	2812.2		4594.7			6892.1			8053.8			10067.2		
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	175.8		287.2			430.8			503.4			629.2		
機械特性														
動子長度(mm)	146		266			386			506			626		
動子重量(kg) ⁽²⁾	1.3		2.5			3.7			4.9			6.1		
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	29.8		29.8			29.8			29.8			29.8		
磁極距(mm)	60		60			60			60			60		
電氣特性 ⁽⁴⁾														
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	2.6	5.2	2.4	4.7	9.4	2.4	4.7	14.4	2.2	4.4	8.8	2.2	4.4	11.0
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	2	4	1.8	3.6	7.2	1.8	3.6	10.8	1.7	3.4	6.8	1.6	3.2	8.0
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	10.4	20.8	9.4	18.8	37.6	9.4	18.8	56.4	8.8	17.6	35.2	8.8	17.6	44.0
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	8	16	7.2	14.4	28.8	7.2	14.4	43.2	6.8	13.6	27.2	6.4	12.8	32.0
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	87.4	43.7	174.8	87.4	43.7	262.1	131.1	43.7	349.5	174.8	87.4	436.9	218.4	87.4
反電動勢常數(V _{pk(l)} / m/s) ⁽²⁾	101.6	50.8	203.2	101.6	50.8	304.8	152.4	50.8	406.4	203.2	101.6	508	254	101.6
電阻(Ohms) ⁽²⁾	26	6.5	52	13	3.3	78	19.5	2.2	104	26	6.5	130	32.5	5.3
電感(mH) ⁽²⁾	26.4	6.6	52	13.2	3.3	79	19.8	2.2	105.6	26.4	6.6	132	33	5.3
時間常數(ms) ⁽²⁾	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0	1.0
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	0.4		0.3			0.2			0.2			0.1		
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	0.7		0.5			0.3			0.3			0.2		
散熱板尺寸(mm)	800x900x12		800x900x12			800x900x12			800x900x12			800x900x12		
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	17.1		24.2			29.7			34.3			38.3		
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)		≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)		
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)		≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)		

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

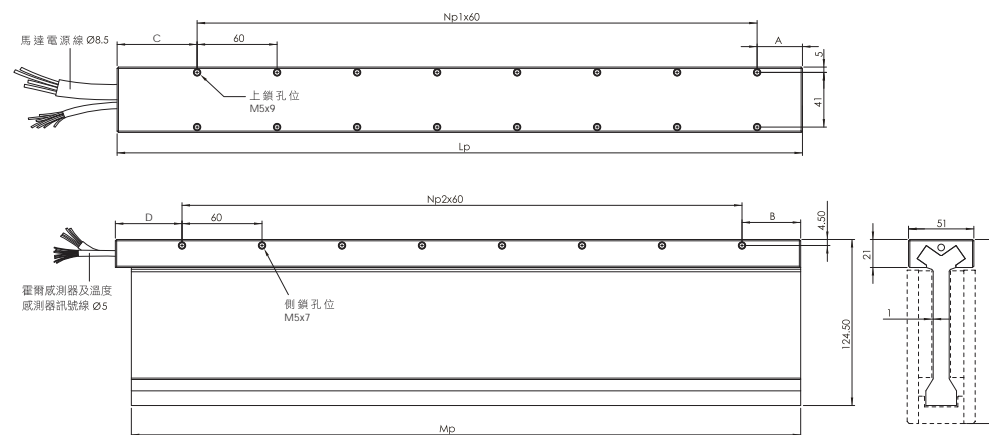
LM-PD 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PD2	1	1	146	143	26	36	60	50
LM-PD4	3	3	266	263	26	36	60	50
LM-PD6	5	5	386	383	26	36	60	50
LM-PD8	7	7	506	503	26	36	60	50
LM-PD10	9	9	626	623	26	36	60	50

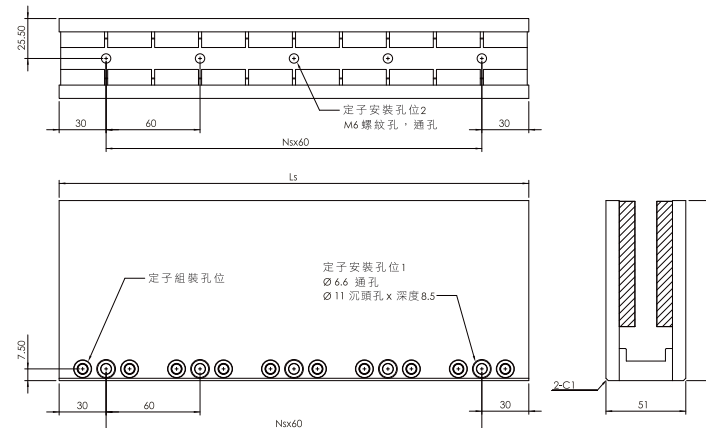
LM-SD 定子

	Ns	Ls
LM-SD0	1	120
LM-SD1	4	300
LM-SD2	7	480

LM-PD 動子

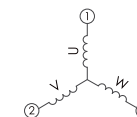


LM-SD 定子

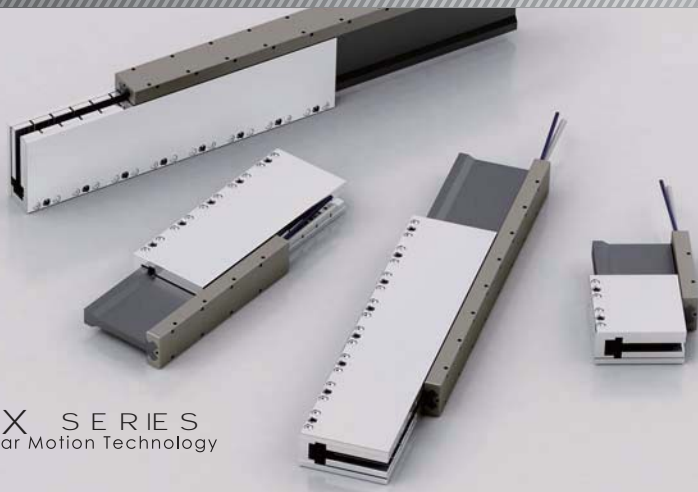


外部電纜線 (電纜線標準長度400mm)

馬達電源線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	V相	1.5mm ²	粉紅	Hall A 訊號 [U相]	0.14mm ²	綠/藍	溫度感測器	0.14mm ²
黃	W相	1.5mm ²	黃	Hall B 訊號 [V相]	0.14mm ²			
棕	W相	1.5mm ²	綠	Hall C 訊號 [W相]	0.14mm ²			
綠	PE	1.5mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14mm ²			
			白	GND	0.14mm ²			



LM-PD-X SERIES
Linear Motion Technology



LM-PDX 馬達規格

馬達規格	LM-PD-X2		LM-PD-X4			LM-PD-X6			LM-PD-X8			LM-PD-X10		
	W1	W2	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3
馬達性能 ⁽¹⁾														
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	1025		1892.3			2779.3			3469.2			4336.5		
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	709.6		1419.2			2069.7			2680.7			3153.8		
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	256.2		473.1			694.8			867.3			1084.1		
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	177.4		354.8			517.4			670.2			788.4		
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	3028.5		5161			7422.2			8673.3			10841.6		
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	189.3		322.6			463.9			542.1			677.6		
機械特性														
動子長度(mm)	146		266			386			506			626		
動子重量(kg) ⁽²⁾	1.3		2.8			4.3			5.8			7.3		
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	29.8		29.8			29.8			29.8			29.8		
磁極距(mm)	60		60			60			60			60		
電氣特性 ⁽⁴⁾														
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	2.6	5.2	2.4	4.7	9.6	2.4	4.7	14.4	2.2	4.4	8.8	2.2	4.4	11.0
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.8	3.6	1.8	3.6	7.2	1.8	3.5	10.8	1.7	3.4	6.8	1.6	3.2	8.0
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	10.4	20.8	9.6	19.2	38.4	9.4	18.8	56.4	8.8	17.6	35.2	8.8	17.6	44.0
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	7.2	14.4	7.2	14.4	28.8	7	14	42	6.8	13.6	27.2	6.4	12.8	32.0
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	98.6	49.3	197.1	98.6	49.3	295.7	147.8	49.3	394.2	197.1	98.6	492.8	246.4	98.6
反電動勢常數(V _{pk(l)} /m/s) ⁽²⁾	114.6	57.3	229.2	114.6	57.3	343.8	171.9	57.3	458.4	229.2	114.6	573	286.5	114.6
電阻(Ohms) ⁽²⁾	28	7	56	14	3.5	84	21	2.3	112	28	7	140	35	5.6
電感(mH) ⁽²⁾	30.32	7.58	60.64	15.16	3.79	90.96	22.74	2.53	121.28	30.32	7.58	151.6	37.9	6.06
時間常數(ms) ⁽²⁾	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	0.4		0.3			0.2			0.2			0.1		
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	0.8		0.4			0.3			0.2			0.2		
散熱板尺寸(mm)	800x900x12		800x900x12			800x900x12			800x900x12			800x900x12		
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	18.6		26.3			32.3			37.3			41.6		
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)		≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)		
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)		≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)		

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁致擺動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁致擺動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓至溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

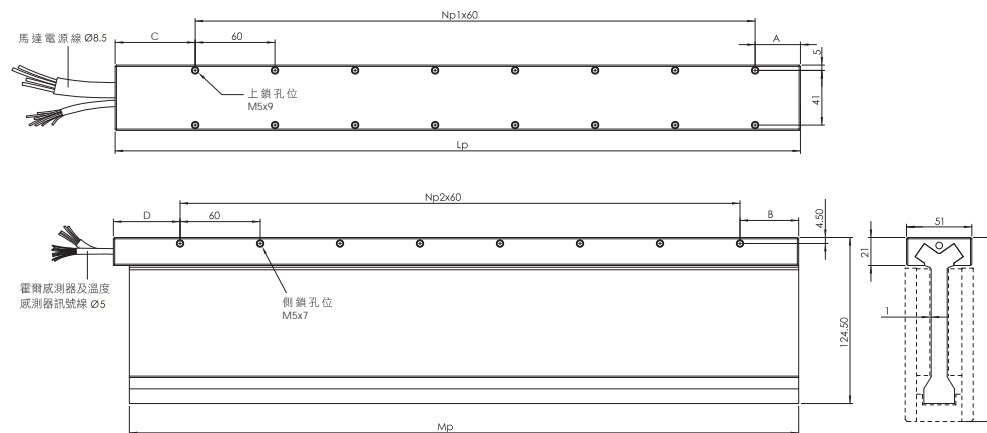
LM-PD-X 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PD-X2	1	1	146	143	26	36	60	50
LM-PD-X4	3	3	266	263	26	36	60	50
LM-PD-X6	5	5	386	383	26	36	60	50
LM-PD-X8	7	7	506	503	26	36	60	50
LM-PD-X10	9	9	626	623	26	36	60	50

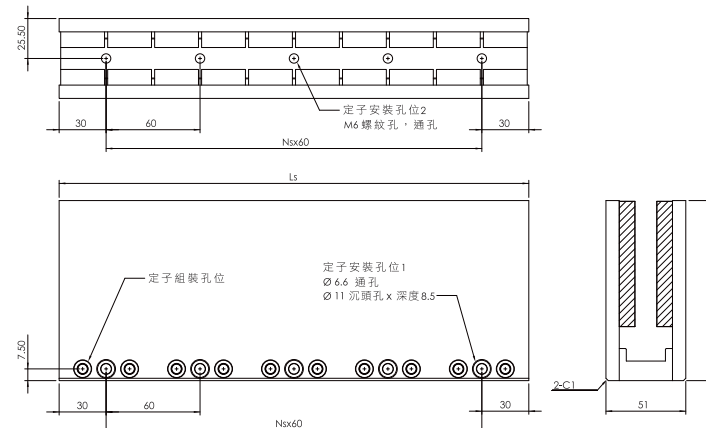
LM-SD-X 定子

	Ns	Ls
LM-SD-X0	1	120
LM-SD-X1	4	300
LM-SD-X2	7	480

LM-PD-X 動子

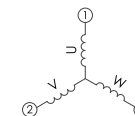


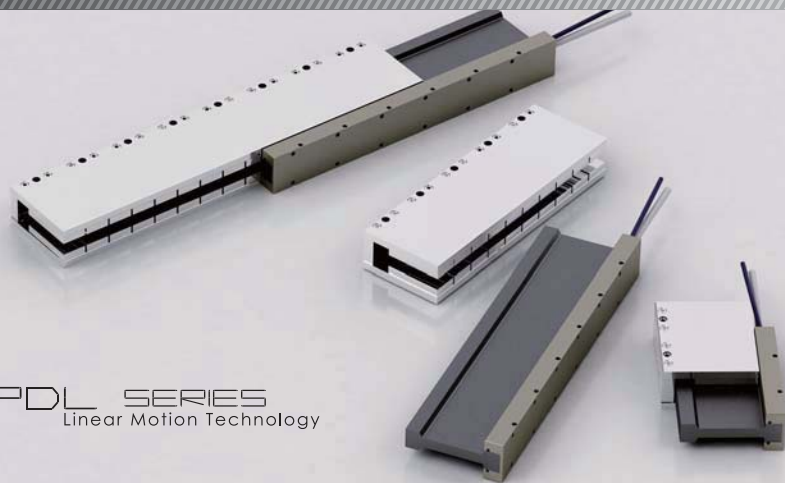
LM-SD-X 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度400mm)

馬達電源線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	1.5 mm ²	粉紅	Hall A 訊號 [U相]	0.14 mm ²	綠/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	1.5 mm ²	黃	Hall B 訊號 [V相]	0.14 mm ²			
棕	W相	1.5 mm ²	綠	Hall C 訊號 [W相]	0.14 mm ²			
綠	PE	1.5 mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			





LM-PDL SERIES Linear Motion Technology

LM-PDL 馬達規格

馬達規格	LM-PDL2			LM-PDL4			LM-PDL6			LM-PDL8		
	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3
馬達性能												
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	657.2			1305.3			1900.3			2457.0		
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	502.2			998.2			1382.1			1842.7		
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	164.4			326.3			475.1			614.2		
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	125.7			249.5			345.5			460.7		
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1294.7			2589.4			3659.0			4587.5		
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	80.9			161.8			228.7			286.7		
機械特性												
動子長度(mm)	148.0			268.0			388.0			508.0		
動子重量(kg) ⁽²⁾	1.6			2.6			3.6			4.6		
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	25.1			25.1			25.1			25.1		
磁極距(mm)	60.0			60.0			60.0			60.0		
電氣特性												
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	1.7	3.4	6.8	1.7	3.4	6.8	1.7	3.3	10.2	1.6	3.3	6.6
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.3	2.6	5.2	1.3	2.6	5.2	1.2	2.4	7.2	1.2	2.4	4.8
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	6.8	13.6	27.2	6.8	13.6	27.2	6.6	13.2	39.6	6.4	12.8	25.6
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	5.2	10.4	20.8	5.2	10.4	20.8	4.8	9.6	28.8	4.8	9.6	19.2
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	96.7	48.4	24.2	192.0	96.0	48.0	287.9	144.0	48.0	383.9	192.0	96.0
反電動勢常數(V _{pk(l)} /m/s) ⁽²⁾	111.6	57.3	28.7	223.2	111.6	55.8	334.8	167.4	55.8	446.4	223.2	111.6
電阻(Ohms) ⁽²⁾	28	7.0	1.8	56.0	14.0	3.5	84.0	21.0	2.3	112.0	28.0	7.0
電感(mH) ⁽²⁾	30.32	7.58	1.9	60.64	15.16	3.79	90.96	22.74	2.50	121.28	30.32	7.58
時間常數(ms) ⁽²⁾	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1	1.1
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1			0.5			0.4			0.3		
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	1.6			0.8			0.7			0.5		
散熱板尺寸(mm)	800x900x12			800x900x12			800x900x12			800x900x12		
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	18.3			25.7			31.4			36.3		
抗電壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)		
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)		

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參考的參考值。

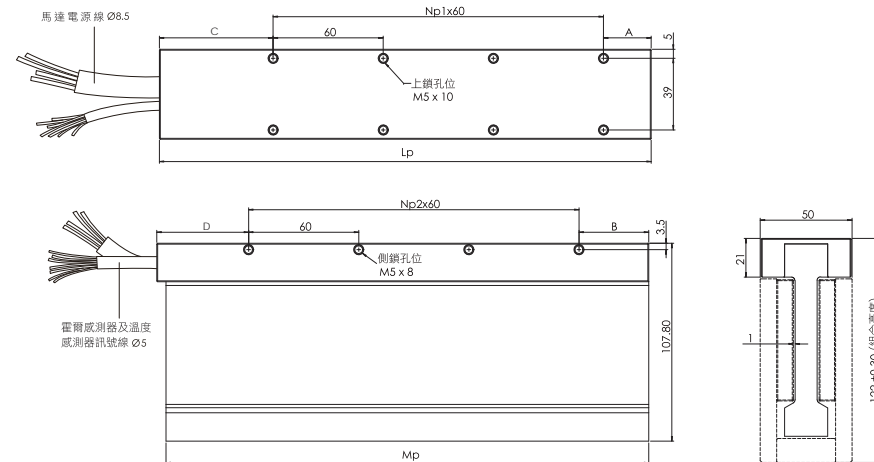
LM-PDL 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PDL2	1	1	148	143	26	38	62	50
LM-PDL4	3	3	268	263	26	38	62	50
LM-PDL6	5	5	388	383	26	38	62	50
LM-PDL8	7	7	508	503	26	38	62	50

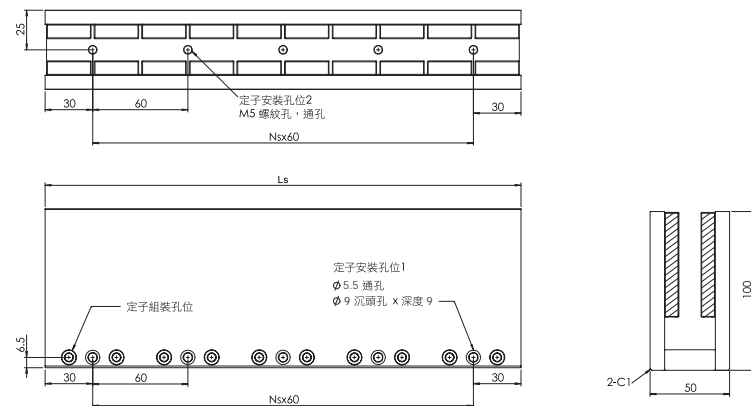
LM-SDL 定子

	Ns	Ls
LM-SDL0	1	120
LM-SDL1	4	300
LM-SDL2	7	480

LM-PDL 動子

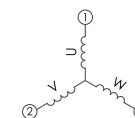


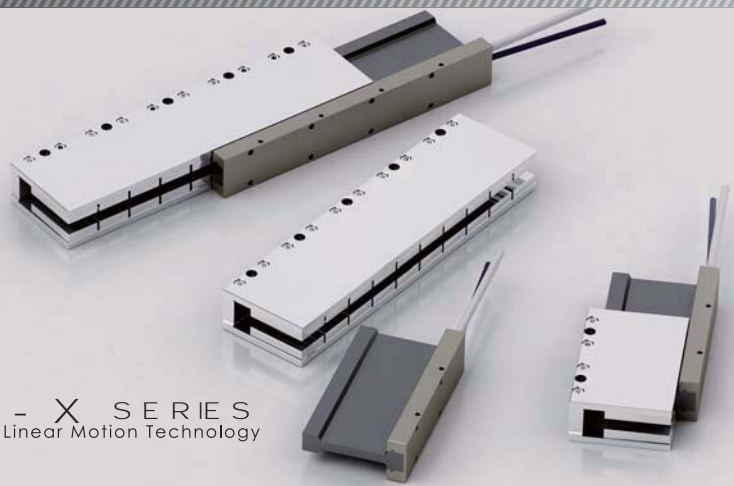
LM-SDL 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度 400mm)

馬達電源線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	1.5 mm ²	粉紅	Hall A 訊號 (U相)	0.14 mm ²	粉/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	1.5 mm ²	黃	Hall B 訊號 (V相)	0.14 mm ²			
棕	W相	1.5 mm ²	綠	Hall C 訊號 (W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	1.5 mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			





LM-PE-X SERIES
Linear Motion Technology

LM-PE-X 馬達規格

馬達規格	LM-PE-X2			LM-PE-X4			LM-PE-X6			LM-PE-X8		
	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3	W1	W2	W3
馬達性能												
最大推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	526.7			1053.4			1511.4			1923.6		
最大推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	389.3			778.6			1099.2			1465.6		
連續推力@散熱板(N) ⁽¹⁾⁽²⁾	131.7			263.4			377.9			480.9		
連續推力@無散熱板(N) ⁽²⁾⁽³⁾	97.3			194.7			274.8			366.4		
最大功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1269.6			2539.2			3484.8			4233.6		
連續功率(W) ⁽¹⁾⁽²⁾	79.4			158.7			217.8			264.6		
機械特性												
動子長度(mm)	148.0			268.0			388.0			508.0		
動子重量(kg) ⁽²⁾	0.9			1.5			2.1			2.7		
定子重量(kg/m) ⁽²⁾	15.0			15.0			15.0			15		
磁極距(mm)	60.0			60.0			60.0			60.0		
電氣特性												
連續電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	2.3	4.6	9.2	2.3	4.6	9.2	2.2	4.4	13.2	2.1	4.2	8.4
連續電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	1.7	3.4	6.8	1.7	3.4	6.8	1.6	3.2	9.6	1.6	2.4	4.8
最大電流@散熱板(A _{pk}) ⁽¹⁾⁽²⁾	9.2	18.4	36.8	9.2	18.4	36.8	8.8	17.6	52.8	8.4	16.8	33.6
最大電流@無散熱板(A _{pk}) ⁽²⁾⁽³⁾	6.8	13.6	27.2	6.8	13.6	27.2	6.4	12.8	38.4	6.4	12.8	25.6
推力常數(N/A _{pk}) ⁽²⁾	57.3	28.6	14.3	114.5	57.3	28.6	171.8	85.9	28.6	229.0	114.5	57.3
反電動勢常數(V _{pk(l)}} / m/s) ⁽²⁾	66.1	33.1	16.5	132.2	66.1	33.1	198.3	99.2	33.1	264.4	132.2	66.1
電阻(Ω) ⁽²⁾	15	3.8	0.9	30.0	7.5	1.9	45.0	11.3	1.3	60.0	15.0	3.8
電感(mH) ⁽²⁾	12.89	3.22	0.81	25.78	6.45	1.61	38.67	9.67	1.07	51.56	12.89	3.22
時間常數(ms) ⁽²⁾	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9	0.9
熱阻@散熱板(°C/W) ⁽¹⁾⁽²⁾	1			0.5			0.4			0.3		
熱阻@無散熱板(°C/W) ⁽²⁾⁽³⁾	1.6			0.9			0.7			0.5		
散熱板尺寸(mm)	250x500x25			250x500x25			250x500x25			250x500x25		
馬達常數(N/√W) ⁽²⁾	14.8			20.9			25.6			29.6		
抗壓強度 ⁽²⁾	≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)			≥ 5KV(AC)		
絕緣強度 ⁽²⁾	≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)			≥ 1KV(DC)		

- (1) 表列為馬達安裝於特定散熱板下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值，實際馬達性能與系統冷卻、散熱板以及工作室溫有關。
- (2) 除了尺寸外，馬達性能與電氣參數均有±10%誤差。
- (3) 此值為馬達無散熱板自然對流下，馬達靜態磁波驅動下溫度由25°C上升至熱平衡溫度110°C之值。
- (4) 表列無散熱板的值表示馬達動子無連結任何工件，在一大氣壓室溫25°C的環境中，僅靠空氣自然對流所能達到的值，而對線性馬達而言，系統中的滑台、滑軌及底座都是馬達的散熱途徑，所以散熱板的值可作為馬達動子有連結工件時參照的參考值。

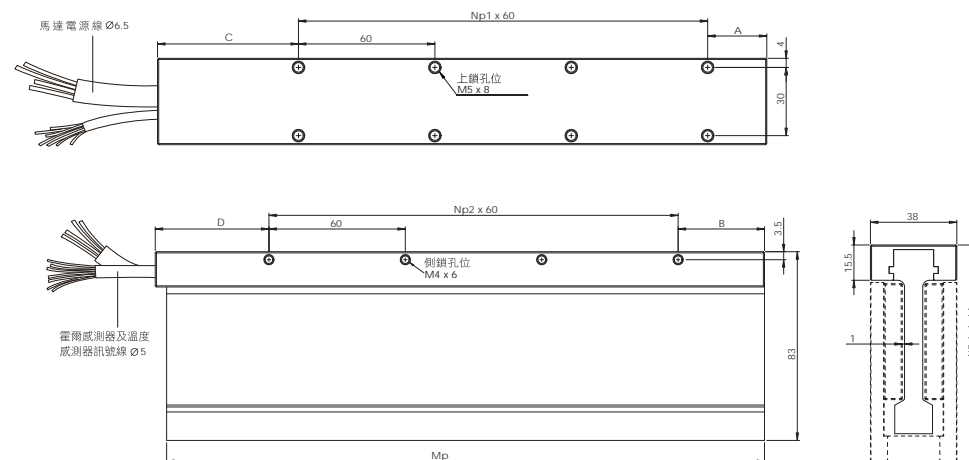
LM-PE-X 動子

	Np1	Np2	Lp	Mp	A	B	C	D
LM-PE-X2	1	1	148	143	26	38	62	50
LM-PE-X4	3	3	268	263	26	38	62	50
LM-PE-X6	5	5	388	383	26	38	62	50
LM-PE-X8	7	7	508	503	26	38	62	50

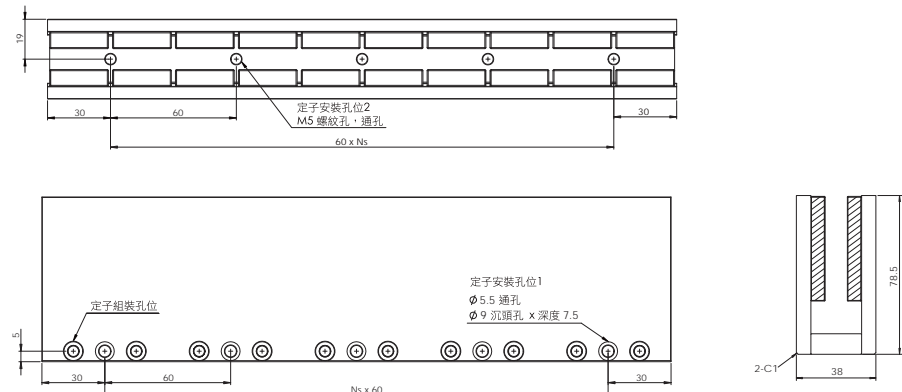
LM-SE-X 定子

	Ns	Ls
LM-SE-X0	1	120
LM-SE-X1	4	300
LM-SE-X2	7	480

LM-PE-X 動子



LM-SE-X 定子



外部電纜線 (電纜線標準長度400mm)

馬達電纜線對照表			霍爾感測器及溫度感測器訊號線對照表					
電線色碼	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑	電線顏色	功能	線徑
白	U相	0.5 mm ²	粉紅	Hall A 訊號(U相)	0.14 mm ²	棕/藍	溫度感測器	0.14 mm ²
黃	V相	0.5 mm ²	黃	Hall B 訊號(V相)	0.14 mm ²			
綠	W相	0.5 mm ²	綠	Hall C 訊號(W相)	0.14 mm ²			
綠	PE	0.5 mm ²	灰	Hall IC + 5V	0.14 mm ²			
			白	GND	0.14 mm ²			

